

Vežba H2 – ODREĐIVANJE HIDROSTATIČKE SILE NA POVRŠ

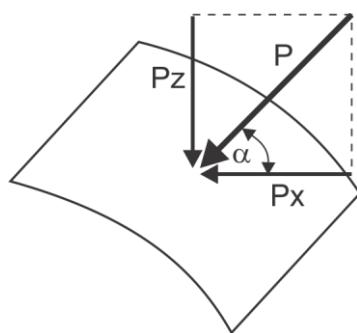
Hidrostaticka sila pritiska, P , je integral hidostatičkog pritiska, p , na površini na kojoj se traži sila.

Zbog toga što raspored pritisaka zavisi od gustine fluida, ρ , sila se odvojeno računa za fluide različitih gustina (sama površ se izdeli na onoliko delova koliko ima različitih fluida).

Nekada je jednostavnije odrediti

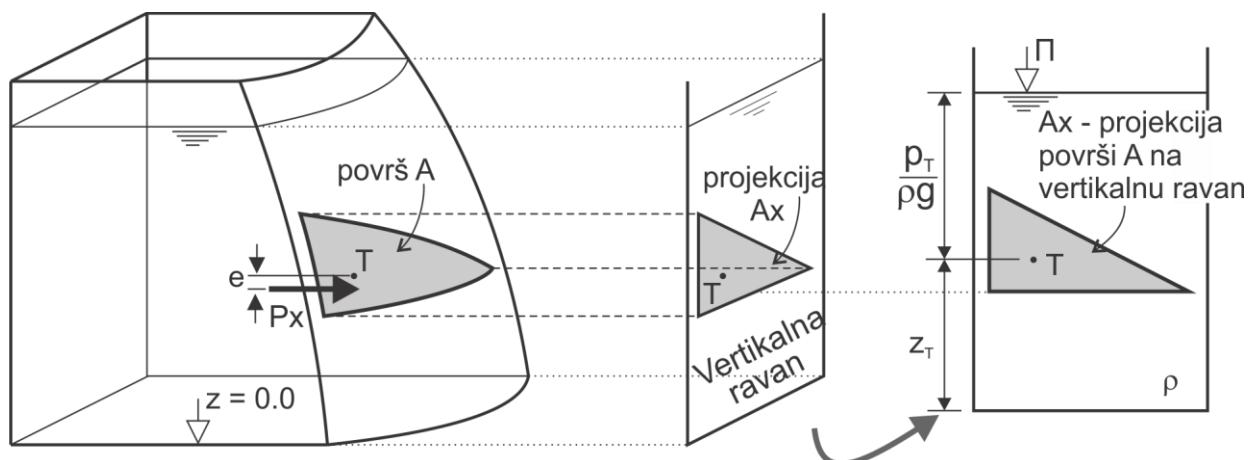
- posebno horizontalnu, P_x , i
- posebno vertikalnu komponentu hidrostaticke sile, P_z ,

i vektorskim zbirom dobiti ukupnu силу P na površ A .



HORIZONTALNA KOMPONENTA HIDROSTATIČKE SILE PRITISKA P_x

1. Slučaj kada je projekcija površi na vertikalnu ravan (A_x) proizvoljnog oblika



– **Intenzitet sile:** $P_x = p_T \cdot A_x$

$$p_T - \text{pritisak u težištu projekcije } A_x: \\ p_T = \rho \cdot g (\Pi - z_T)$$

– **Mesto delovanja:** pošto se pritisak menja po visini, mesto delovanja sile je

* ispod težišta ($e < 0$), ukoliko je $p_T > 0$

* iznad težišta ($e > 0$), ukoliko je $p_T < 0$

$$e = -\frac{\rho \cdot g \cdot Iyy}{P_x} \quad [\text{m}] \quad (\text{ekscentritet sile})$$

Iyy – (aksijalni) momenat inercije u odnosu na horizontalnu osu koja prolazi kroz težište projekcije A_x (vidi prilog u elaboratu)

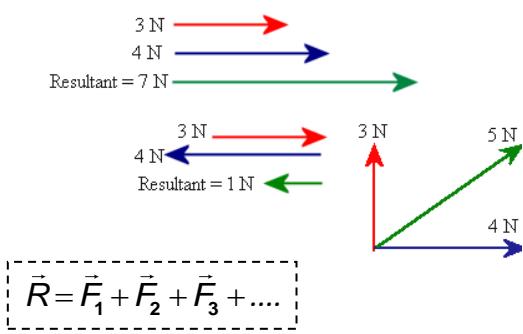
– **Smer delovanja:**

- * ka površi, ukoliko je $p_T > 0$
- * od površi, ukoliko je $p_T < 0$.

***** PODSETNIK *****

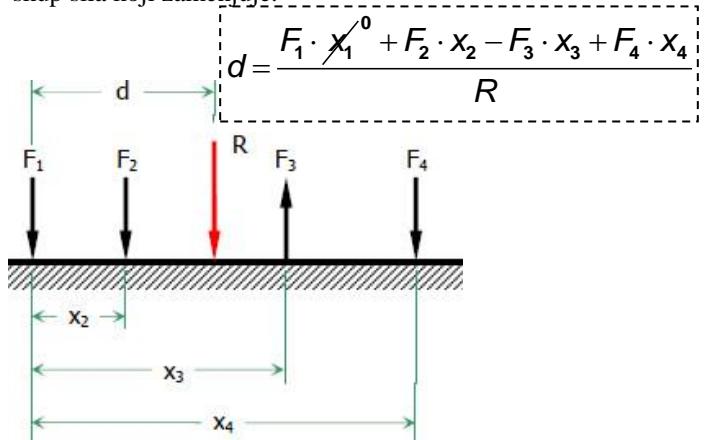
Rezultujuća sila:

Predstavlja vektorski zbir sila (treba voditi računa o pravcu i smeru sila koje se sabiraju)



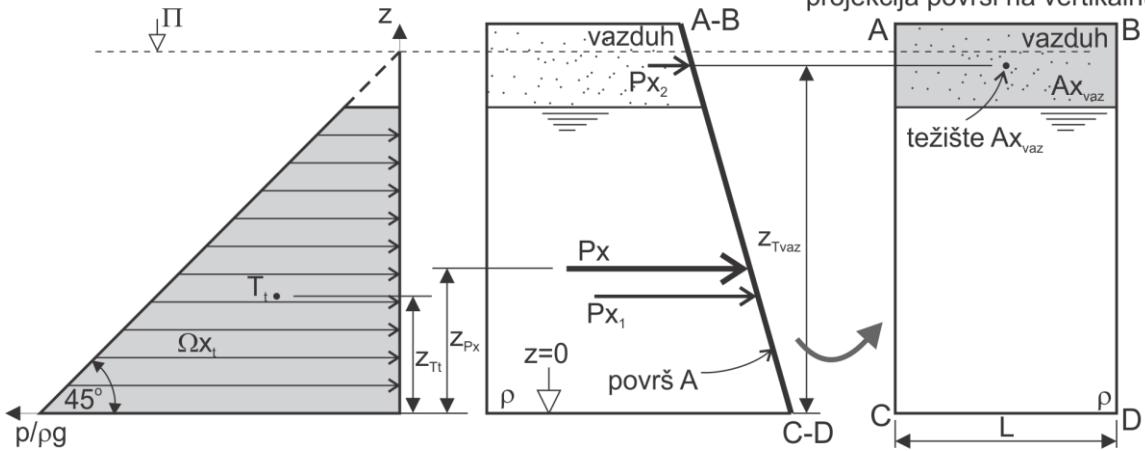
Mesto delovanja rezultujuće sile:

Rezultujuća sila daje isti momenat oko bilo koje ose kao i skup sila koji zamenjuje.



2. Slučaj kada je projekcija površi na vertikalnu ravan (\mathbf{Ax}) pravougaonog oblika –RAVANSKI ZADATAK

- Prvi način određivanja horizontalne komponente hidrostatičke sile (Svaki fluid se računa posebno) projekcija površi na vertikalnu ravan



• tečnost

- nacrtan je dijagram visine pritiska (objašnjenje u vežbi H1) Površina vertikalnog dijagrama pritisaka je Ωx ;
- označene su površine Ωx_1 (obuhvata deo dijagrama koji se odnosi na dejstvo određene tečnosti na označenu površ);
- izračunata je horizontalna komponenta sile kao $P_{x_t} = \rho \cdot g \cdot L \cdot \Omega x_1$;
- mesto delovanja sile je na koti težišta površine Ωx_1 ;
- smer delovanja se određuje na isti način kao i kod neravanskih zadataka;

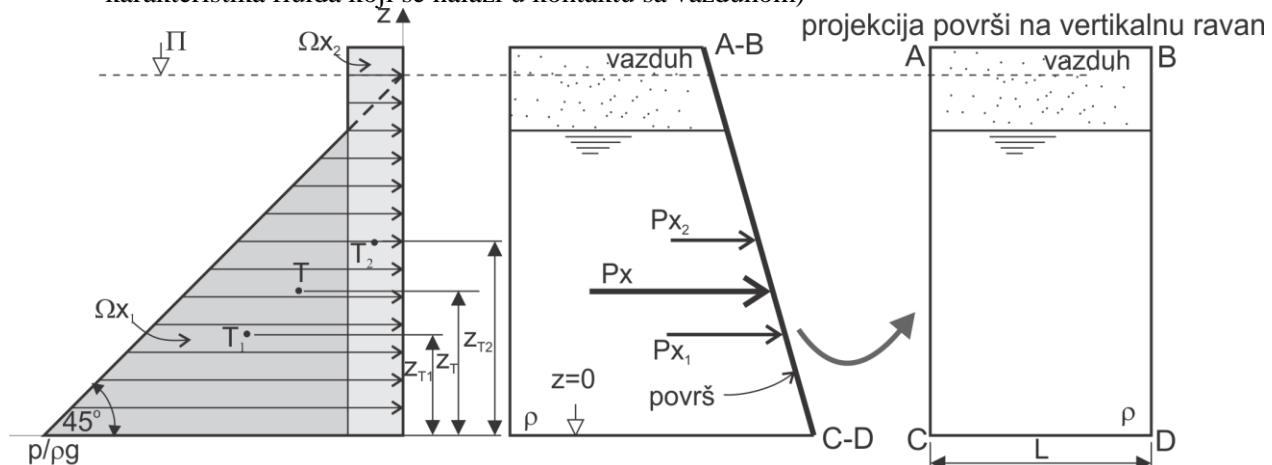
• vazduh

- pritisak u vazduhu je konstantan, pa je $P_{x_{vaz}} = \rho_{vaz} \cdot Ax_{vaz}$ (Ax_{vaz} – projekcija površi koja je pod pritiskom vazduha na vertikalnu ravan);
- mesto delovanja je na koti težišta površine Ax_{vaz} ;

ukupna horizontalna sila dobija se vektorskim sabiranjem komponenti: $\overrightarrow{P_x} = \overrightarrow{P_{x_t}} + \overrightarrow{P_{x_{vaz}}}$

mesto delovanja određuje se preko jednakog momenta oko proizvoljne ose: $z_{Px} = \frac{P_{x_t} \cdot z_{Tt} + P_{x_{vaz}} \cdot z_{Tvaz}}{P_x}$

- Drugi način određivanja horizontalne komponente hidrostatičke sile (Sila u vazduhu se računa korišćenjem karakteristika fluida koji se nalazi u kontaktu sa vazduhom)



- nacrtan je dijagram visine pritiska (objašnjenje u vežbi H1). Površina vertikalnog dijagrama pritisaka je Ωx ;
- površina Ωx se izdeli na delove ($\Omega x_1, \Omega x_2, \dots$);
- izračunaju se horizontalne komponente sile po obrascu $P_{x_i} = \rho_i \cdot g \cdot L \cdot \Omega x_i$ (u primeru: $P_{x_1} = \rho \cdot g \cdot L \cdot \Omega x_1$, $P_{x_2} = \rho \cdot g \cdot L \cdot \Omega x_2$);
- mesto delovanja komponenti sile je na kotama težišta površina Ωx_i ;
- smer delovanja se određuje na isti način kao i kod neravanskih zadataka (zavisi od znaka pritiska);
- ukupna horizontalna sila dobija se vektorskim sabiranjem komponenti: $\overrightarrow{P_x} = \sum \overrightarrow{P_{x_i}}$;
- mesto delovanja određuje se preko jednakog momenta oko proizvoljne ose: $z_{Px} = \frac{\sum P_{x_i} \cdot z_{Ti}}{P_x}$.